

Saarland

Ministerium für Bildung,
Familie, Frauen und Kultur

Gymnasiale Oberstufe Saar

Lehrplan Mathematik

G-Kurs

Juni 2008

LEHRPLAN MATHEMATIK FÜR DEN G-KURS DER GYMNASIALEN OBERSTUFE SAAR

Stoffverteilungsplan

G-Kurs, 1. Halbjahr der Hauptphase		4 Wochenstunden
verbindliche Inhalte		Stunden
1. Funktionen und ihre Termstrukturen		13
2. Eigenschaften differenzierbarer Funktionen		27
fakultativ: Iteration von Funktionen, Stetigkeit der Verkettung, Mittelwertsatz, Krümmungsmaß, Schnittwinkel von Funktionsgraphen		

G-Kurs, 2. Halbjahr der Hauptphase		4 Wochenstunden
verbindliche Inhalte		Stunden
1. Flächeninhalte und Stammfunktionen		13
2. Integrale		12
3. e -Funktion und \ln -Funktion		15
fakultativ: numerische Annäherung des Flächeninhaltes, uneigentliche Integrale mit endlicher Integrationsgrenze, Bogenlänge, logistisches Wachstum, beschränktes Wachstum, harmonische Schwingung, allgemeine Logarithmusfunktionen		

G-Kurs, 3. Halbjahr der Hauptphase		4 Wochenstunden
verbindliche Inhalte		Stunden
1. Vektoren		17
2. Vektorielle Untersuchung geometrischer Situationen		15
fakultativ: Teilverhältnisse in ebenen Figuren		

G-Kurs, 4. Halbjahr der Hauptphase		4 Wochenstunden
verbindliche Inhalte		Stunden
1. Wahrscheinlichkeiten		15
2. Zufallsgrößen		13
fakultativ: Tschebyschow-Ungleichungen, Normalverteilung		

Anmerkungen

1. Halbjahr des G-Kurses (11/1)

Im ersten Halbjahr des G-Kurses wird insbesondere die Behandlung der rationalen Funktionen weitergeführt; auch die allgemeine Sinusfunktion und die Wurzelfunktionen werden im Zusammenhang mit dem Ableitungsbegriff thematisiert. Neben den bereits bekannten Verknüpfungen vergrößern das Verketteten und das Umkehren das Funktionenrepertoire und eröffnen zahlreiche Anwendungsbezüge.

In der klassischen Kurvendiskussion wird mit Hilfe der Differenzialrechnung auf die Gestalt des Funktionsgraphen geschlossen. Die Bedeutung des mathematischen Kalküls tritt aufgrund der Verfügbarkeit grafikfähiger elektronischer Hilfsmittel in den Hintergrund, ohne dass auf die Begründung des Zusammenhangs zwischen dem Term und dem Graphen verzichtet werden kann. Interessant werden Details der Formgebung oft erst in Verbindung mit alltagsrelevanten Fragestellungen. Damit gewinnen neben dem Analysieren das Modellieren und das Interpretieren zunehmend an Bedeutung.

2. Halbjahr des G-Kurses (11/2)

Das Zusammenspiel von Änderungsraten und dem aktuellen Bestand von Größen in unterschiedlichen Situationen wirft Fragen nach Mittelwerten und Flächeninhalten bei Graphen auf. Derartige Fragestellungen bilden den Ausgangspunkt der Integralrechnung. Zentraler Gegenstand ist das Berechnen von Flächeninhalten und deren Interpretation in verschiedenen Kontexten. Im G-Kurs wird auf die Frage nach der Existenz von Flächeninhalten nicht eingegangen.

Der Integralbegriff wird in Anlehnung an die Riemann'sche Definition eingeführt, wobei auf die Behandlung der Integrierbarkeit verzichtet wird. Der Beweis zum Hauptsatz beschränkt sich daher auf den Nachweis, dass Integralfunktionen stetiger Funktionen Stammfunktionen sind.

Ausgehend vom exponentiellen Wachstum werden die e -Funktion und die \ln -Funktion systematisch behandelt. Angesichts des Bedeutungsverlustes der klassischen Kurvendiskussion ist jedoch eine schematisierte Bearbeitung nicht angebracht. Vielmehr wird die isolierte Behandlung einzelner Funktionenklassen zu Gunsten kontextbezogener Anwendungen abgelöst.

Die \ln -Funktion wird als Umkehrfunktion der e -Funktion definiert und bildet die Grundlage des Logarithmusbegriffs. Eine weitergehende Auseinandersetzung mit der Klasse der logarithmischen Funktionen ist nicht vorgesehen.

Die Bedeutung der Anwendungen der Integralrechnung neben den üblichen Flächenberechnungen spiegelt sich im vorgeschlagenen Zeitansatz wider. Das inzwischen reichhaltige Instrumentarium zum Modellieren wird z.B. bei der Beschreibung von Profilen und beim exponentiellen Wachstum eingesetzt. Anwendungsnahe Kontexte sollten sowohl bei der Erarbeitung mathematischer Begriffe, der Klärung von Zusammenhängen als auch zur Festigung und Verankerung des Gelernten hergestellt werden.

3. Halbjahr des G-Kurses (12/1)

Im Mittelpunkt steht die vektorielle Behandlung der analytischen Geometrie. Die Leitlinie dieses am Gedanken der Grundbildung orientierten Konzepts ist der enge Bezug zur Geometrie, der bereits bei der Einführung des Vektorbegriffs mit Hilfe von Translationen und der Entwicklung des Kalküls hergestellt wird. Dem entspricht der Verzicht auf Verallgemeinerungen und Vertiefungen, die im Rahmen von Untersuchungen zur Struktur des zugrundeliegenden Vektorraumes und bei der Präzisierung des Dimensionsbegriffs notwendig wären. Der Schwerpunkt des Unterrichts liegt auf metrischen Merkmalen und der Erfassung des mit der Alltagswelt korrespondierenden Anschauungsrau-

mes. Die zu bearbeitenden Probleme unterscheiden sich auch im Schwierigkeitsgrad, in der Komplexität sowie in der Offenheit der Aufgabenstellung vom E-Kurs.

4. Halbjahr des G-Kurses (12/2)

Der Lehrplan des G-Kurses 12/2 setzt die Wahrscheinlichkeitsrechnung der Klassenstufen 7 und 9 fort. Dazu werden die Grundeigenschaften eines Wahrscheinlichkeitsmaßes präzisiert und das bereits bekannte Regelwerk zur Berechnung von Wahrscheinlichkeiten erweitert. Im G-Kurs steht das Verständnis für die Zusammenhänge und die Anwendung der Gesetze bei konkreten Problemen im Vordergrund, nicht die Strenge der Deduktion.

Durch die Behandlung der Kenngrößen und Verteilungen diskreter Zufallsgrößen werden grundlegende Begriffe der Statistik eingeführt. Wegen ihrer Anwendungsrelevanz ist auch die Binomialverteilung Gegenstand dieses Kurses. Das Anspruchsniveau hat dem Grundbildungsauftrag Rechnung zu tragen.

Hinweis

Die Konzeption der Oberstufenlehrpläne orientiert sich an den „Einheitlichen Prüfungsanforderungen in der Abiturprüfung Mathematik“ (EPA).

Die **Reihenfolge** der Lernbereiche ist nur insoweit verbindlich, wie es sachlogisch geboten erscheint. Sie nimmt die methodisch-didaktischen Entscheidungen der Lehrkraft nicht vorweg. Anwendungen sollten soweit wie möglich in die einzelnen Lernbereiche integriert werden, auch wenn sie im Lehrplan gebündelt ausgewiesen sind.

Die **Vorschläge und Hinweise** im Lehrplan gehen von der durchgängigen Nutzung elektronischer Hilfsmittel aus. Bei eingeschränkter Verfügbarkeit dieser Hilfsmittel gewinnt das Einüben von Kalkülen eine größere Bedeutung.

In der Sekundarstufe I werden im Rahmen der **Bildungsstandards** sechs **Allgemeine mathematischen Kompetenzen** für die Auseinandersetzung mit Mathematik herausgestellt. Die Kompetenzen beschreiben die übergeordneten Ziele des Mathematikunterrichts und geben Anhaltspunkte für seine Gestaltung und Bewertung.

K1 Mathematisch argumentieren

K2 Probleme mathematisch lösen

K3 Mathematisch modellieren

K4 Mathematische Darstellungen verwenden

K5 Mit symbolischen, formalen und technischen Elementen der Mathematik umgehen

K6 Kommunizieren

Die Schulung dieser Kompetenzen durchzieht nach ersten Ansätzen in der Primarstufe die Lernbereiche Arithmetik, Algebra, Geometrie und Stochastik der Sekundarstufe I und wird dann in den Lernbereichen Analysis, analytische Geometrie, lineare Algebra und Statistik der Sekundarstufe II weiterentwickelt. Hier bilden die „Allgemeinen Prüfungsanforderungen in der Abiturprüfung“ den Rahmen, in den sich die Unterrichtsgegenstände und das Anforderungsprofil einfügen. Explizite Angaben einzelner Kompetenzen im Lehrplan weisen auf sich anbietende Schwerpunktsetzungen im Unterricht hin.

Nach einer Wiederholung der Potenzfunktionen und der Sinusfunktion schließen sich ganzrationale und gebrochenrationale Funktionen an. Wichtige Eigenschaften dieser Funktionen lassen sich bereits ohne Differenzialrechnung aus den Untersuchungen der Nullstellen und des Grenzwertverhaltens ermitteln. Der Vorrat an Funktionen wird durch die bekannten Verknüpfungen wie das Addieren, Subtrahieren, Multiplizieren und Dividieren sowie durch die vertrauten Abbildungen wie Strecken, Spiegeln und Verschieben erweitert. Mit dem Verketteten und dem Umkehren von Funktionen stehen weitere wirkungsvolle Instrumente zur Verfügung. Die Interpretation zusammengesetzter Funktionen als Hintereinanderausführung von Grundfunktionen strukturiert die entsprechenden Kalküle hinsichtlich Stetigkeit und Differenzierbarkeit. Das Wechselspiel von Funktion und Umkehrfunktion samt Existenzfragen ist ein immer wiederkehrendes Muster nicht nur mathematischer Fragestellungen.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Wiederholen der Grundfunktionen

- charakteristische Eigenschaften
- einfache Verknüpfungen

Ganzrationale Funktion

- Definition des Begriffs der ganzrationalen Funktion
- Teilbarkeit von Polynomen
- maximale Anzahl von Nullstellen ganzrationaler Funktionen
- Definition der Vielfachheit einer Nullstelle
 - $f(x) = (x - x_0)^k \cdot g(x)$, $g(x_0) \neq 0$
- Nullstellen geradzahlgiger Vielfachheit
 - lokale Extrempunkte auf der x-Achse
- Nullstellen ungeradzahlgiger Vielfachheit
 - Sattelpunkte auf der x-Achse
- Skizzieren von Graphen ganzrationaler Funktionen mit vorgegebenen mehrfachen Nullstellen
- Erkennen der Vielfachheiten von Nullstellen bei Graphen und Aufstellen von Termen zu vorgegebenen Graphen

Rationale Funktion

- Definition der Begriffe der rationalen und der gebrochen rationalen Funktion
- eigentliche Grenzwerte
- Grenzverhalten ganzrationaler Funktionen für $x \rightarrow +\infty$ bzw. $x \rightarrow -\infty$

Lineare Funktionen, quadratische Funktionen, Potenzfunktionen, Sinusfunktion

lineare und quadratische Funktionen als Sonderfälle

➔ Klassenstufe 9: Polynomdivision
Teilbarkeit durch Linearfaktor $(x - x_0)$, wenn x_0 Nullstelle ist (K5)

Verlauf der Graphen in Abhängigkeit vom Grad

k-fache Nullstelle

aus Wertetabelle und Vorzeichenbetrachtung heraus entwickeln

$k > 1$

aus Wertetabelle und Vorzeichenbetrachtung heraus entwickeln

z.B. kubische Parabel

➔ Monotonie, Krümmung

Funktionsterme in faktorisierter Form vorgeben (K4)

fakultativ:

- Vielfachheit von x_0 mit $f(x_0) = c$ als Vielfachheit der Nullstelle von $f - c$, Extremstellenkriterium
- @ numerisches Überprüfen

Kehrwertfunktion als Sonderfall

➔ Einführungsphase: Grenzwerte von Funktionen
Möglichkeit des Wiederholens von Kalkülen und der Grundfunktionen

Leitexponenten und -koeffizienten bestimmen den Globalverlauf

Verbindliche Inhalte

- Grenzwertverhalten gebrochenrationaler Funktionen
 - uneigentliche (einseitige) Grenzwerte für $x \rightarrow x_0$ mit $x_0 \notin D$
 - Polstellen und Polgeraden
 - Grenzwertverhalten für $x \rightarrow +\infty$ bzw. $x \rightarrow -\infty$
 - Asymptoten
 - Annäherungsverhalten an Asymptote
- Skizzieren von Graphen gebrochenrationaler Funktionen, auch mit mehrfachen Nullstellen des Zählers und Nenners
- Aufstellen von Termen zu vorgegebenen Graphen

Verkettung von Funktionen

- Definition
 - Bezeichnung: äußere und innere Funktion
- Symbolik $(g \circ h)(x) = g(h(x))$
- Nichtkommutativität

Umkehrfunktionen

- Symbolik f^{-1}
- Umkehrbarkeit
 - Veranschaulichung am Graph
 - Monotonie als hinreichendes Kriterium für die Umkehrbarkeit
- Umkehrfunktionsterme
- Graphen
- Verkettung von Funktion und Umkehrfunktion

Vorschläge und Hinweise

keine behebbare Lücken

keine Definitionen uneigentlicher Grenzwerte
Verwenden des Symbols „lim“
Zerlegen von Zähler und Nenner gebrochenrationaler Terme in Linearfaktoren (K5) mit und ohne Vorzeichenwechsel
Polynomdivision bei unecht gebrochenrationalen Funktionen (K5)

insbesondere bei unecht gebrochen rationalen Funktionen
Beschränkung auf Asymptoten höchstens ersten Grades (K4)

Die charakteristischen Nullstellen- und Grenzwertmerkmale werden im Rahmen der Behandlung von Verknüpfungen von rationalen Funktionen mit e- und ln-Funktionen wieder aufgegriffen
z.B. $x \mapsto e^{\frac{1}{x}}$ und $x \mapsto \frac{(x-1)}{\ln(x^2)}$ (K2)

@ Graphen mit elektronischen Hilfsmitteln (Problematizieren des Verhaltens bei Polstellen)

Bedingung an Wertemenge und Definitionsmenge im Verknüpfungsbereich beachten
allgemeine Sinusfunktion oder quadratische Funktion in Scheitelpunktsform
Sprechweise: g nach h

fakultativ:

- Iteration von Funktionen
- Stetigkeit der Verkettung

können auch im Zusammenhang mit der Einführung der ln-Funktion behandelt werden
➔ 2. Halbjahr: e-Funktionen und ln-Funktion
Abgrenzung zum Exponenten -1

jede Parallele zur x-Achse schneidet den Graph in höchstens einem Punkt (K4)
nicht notwendig, kontrastierend ist z.B. die Kehrwertfunktion

Spiegelung an der ersten Winkelhalbierenden
Definitionsmenge je nach Reihenfolge:
 $f \circ f^{-1} = id_{W_f}$ bzw. $f^{-1} \circ f = id_{D_f}$

Die klassische schematisierte Funktionsdiskussion hat angesichts der Verfügbarkeit grafikfähiger elektronischer Systeme an Bedeutung verloren. Damit einhergehend wird die isolierte Behandlung von Funktionen gemäß den Funktionenklassen aufgelöst, die Funktionsterme sind zunehmend durchmischt. Zu bearbeiten sind ganzrationale und gebrochenrationale Funktionen sowie einfache Verknüpfungen mit der Sinusfunktion und der Wurzelfunktion. Dabei sollten allerdings die Sinusfunktion und die Wurzelfunktion nur zu einfachen Funktionstermen hinzugezogen werden. Die Methoden der Differenzialrechnung zur Ermittlung der Eigenschaften von Funktionen und des Verlaufs ihrer Graphen müssen – nach Bedarf mit CAS-Unterstützung – beherrscht werden. Neben das Analysieren vorgegebener Kurven tritt auch das Modellieren von Kurven nach vorgegebenen Bedingungen gleichberechtigt hinzu.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Ableitungen

- Ableitungsfunktion
 - globale Differenzierbarkeit
 - Differenzierbarkeitsmenge D'
 - Symbolik $f'(x)$
 - Ableitung als Funktion $f': D' \rightarrow \mathbb{R}$
 - graphische Gegenüberstellung von Funktion und ihrer Ableitung
 - Beweis: Differenzierbare Funktionen sind stetig
 - Ableitung der Sinusfunktion mit $f(x) = \sin(x)$
 - Kosinusfunktion und ihre Ableitung
- Ableitungsregeln
 - Faktorregel
 - Summenregel
 - Produktregel
 - Quotientenregel
 - Kettenregel

• höhere Ableitungen

Monotonie und Extrempunkte

- Monotonie und strenge Monotonie
- Monotoniekriterium
 - notwendige und hinreichende Bedingungen
 - Monotoniewechsel
 - Monotonieintervalle

➔ Einführungsphase:
Einführung in die Differenzialrechnung

„glatter“ Verlauf des Graphen
Kontrastierung durch Betragsfunktionen
z.B. bei der Wurzelfunktion

Skizzieren des Graphen der Ableitung bei vorgegebenem Funktionsgraph und umgekehrt
Widerlegung der Umkehrung
Äquivalenz der Kontraposition des Satzes
Begriffe „notwendig“ und „hinreichend“
Veranschaulichen mit Hilfe der Graphen:

$$f'(x) = \sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$\cos(x) = \sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = \sin'(x)$$

@ auch Einsatz von CAS

➔ Wiederholung aus Einführungsphase

➔ Wiederholung aus Einführungsphase

Veranschaulichung am Zuwachs einer Rechteckfläche

$$(g \circ h)'(x_0) = g'(h(x_0)) \cdot h'(x_0)$$

fakultativ:

- Mittelwertsatz
Verschwinden bei ganzrationalen Funktionen

einmal stetig differenzierbare Funktionen

@ Erstellen der Ableitungsterme und Lösen auftretender Gleichungen mit CAS

➔ Klassenstufe 9: Definition der Monotonie, Monotonie von Potenzfunktionen

➔ Einführungsphase:
Monotoniebegriff bei Folgen

Verbindliche Inhalte

- Extrempunkte
 - Extremwert oder Extremum, Extremstelle
 - lokale und globale Extrema
- Extremstellenkriterien
 - Beweis eines Kriteriums
 - $f'(x_0)=0$ als notwendige Bedingung im Innern von D'
 - Vorzeichenwechsel von f' als hinreichende Bedingung

 - $f'(x_0)=0 \wedge f''(x_0) \neq 0$ als hinreichende Bedingung

Krümmung und Wendepunkte

- Krümmungsart
 - Monotonieverhalten der Ableitung
 - als Abweichungsverhalten von der jeweiligen Tangentenrichtung
- Krümmungskriterien
 - Krümmungswechsel
 - Krümmungsintervalle
- Wendepunkte
 - notwendige und hinreichende Bedingungen
 - Sattelpunkte

Analysieren von Graphen und Funktionen

- charakteristische Eigenschaften
- differenzialgeometrische Grundaufgaben
 - Aufstellen von Tangenten- und Normalengleichungen
 - Berechnen von Steigungswinkeln
- alltagsbezogene Extremwertaufgaben

Vorschläge und Hinweise

z.B. kubische Parabel

nicht notwendig,

$$\text{z.B. } f(x) = \begin{cases} 2 \cdot x^2 + x^2 \cdot \sin(\frac{1}{x}) & , \text{ falls } x \neq 0 \\ 0 & , \text{ falls } x = 0 \end{cases}$$

auch anwendbar, wenn f in x_0 stetig, aber nicht differenzierbar ist
nicht notwendig

zweimal stetig differenzierbare Funktionen

@ Erstellen der Ableitungsterme und Lösen auftretender Gleichungen mit CAS

Links- bzw. Rechtskrümmung (K4)

durch Koordinatensystem geprägtes Verständnis

innergeometrisch geprägtes Verständnis

Übertragung der Monotoniekriterien

z.B. bei $f(x) = x^2 + \sin(x)$

➔ Klassenstufe 9:

Graphen von Potenzfunktionen (K4)

Punkte extremer Steigung

bei zweimal bzw. dreimal differenzierbaren Funktionen

Übertragen der Extremstellenkriterien

fakultativ:

- Krümmungsmaß

anhand des bekannten Vorrats von ganzrationalen und gebrochenrationalen Funktionen sowie einfachen Verknüpfungen dieser Funktionen, auch mit der Sinusfunktion und der Wurzelfunktion

keine schematisierten „vollständigen“ Funktionsdiskussionen, jedoch breit gestreute Anwendung der dort benötigten Bausteine

nicht von Punkten außerhalb des Graphen

➔ Einführungsphase:

Gleichungen der Tangenten

fakultativ:

- Schnittwinkel

(K3)

Optimierungsprobleme in Geometrie, Wissenschaft und Wirtschaft

Einbeziehung von Randuntersuchungen

sowohl geometrisch als auch algebraisch dominierte Situationen

Verbindliche Inhalte**Vorschläge und Hinweise****Modellieren mit Hilfe von Graphen**

- Profile

Variieren zwischen systematischen Ansätzen und deren Auswertung sowie experimentellem Vorgehen

@ Verwenden von Regressionsmenüs bei CAS
Vasen, Gläser, Teile von Bauwerken (K3)

☐ Stilelemente in der Kunstgeschichte

@ 3D-Darstellungen mit Hilfe von Zeichenprogrammen

Die Vorüberlegungen zum Integralbegriff folgen dem didaktischen Konzept des Übergangs von der Änderung zum Bestand. Damit wird wie in der Differenzialrechnung die inhaltliche Bedeutung in den Mittelpunkt gestellt. Die Frage der Existenz und Eindeutigkeit von Flächen- und Rauminhalten wird im G-Kurs nicht erörtert. Die untersuchten Punktmengen lassen sich mit Hilfe von Ausschöpfungen durch bekannte Flächenmaße erfassen.

Durch die Beschränkung auf stetige Funktionen über abgeschlossenen Intervallen kommt man mit den Begriffen Maximum und Minimum aus (die im Rahmen einer Verallgemeinerung durch die Begriffe Supremum und Infimum zu ersetzen wären). Die bereits bekannten Grundfunktionen sollten die Hauptrolle spielen.

Einen attraktiven Einstieg in die Thematik bieten Flächen unter Messkurven, denen eine anwendungsbezogene Bedeutung zukommt, wie etwa der Weg als Flächeninhalt unter der Geschwindigkeits-Zeit-Kurve.

Der Schritt zum Stammfunktionsbegriff ist durch die Analyse von Flächeninhalten bei Graphen von Potenzfunktionen geleitet.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Von der Änderung zum Bestand

- Anwendungsbeispiele
 - Sachbezogene Interpretation des Flächeninhaltes
- Flächeninhaltsbestimmungen
 - Symbolik: $\mu(A)$
 - Abschätzungen mittels Rechtecken $(b-a) \cdot \min f \leq \mu(A) \leq (b-a) \cdot \max f$
 - Eingrenzungen mittels Treppenflächen $U(f; Z_1) \leq \mu(A) \leq O(f; Z_2)$
 - Ober- und Untersummen
 - Bestimmung des Inhaltes der Fläche zwischen Normalparabel und x-Achse bei äquidistanter Zerlegung

Stammfunktionen

- Begriff der Stammfunktion
 - Definition: $D_F = D_f$ und $F'(x) = f(x)$
 - Symbole F, G, \dots
- Bildung von Stammfunktionstermen
 - Potenzregel
 - Summenregel
 - Faktorregel
 - Lineare Substitution
$$h(x) = f(\alpha \cdot x + \beta) \text{ mit } H(x) = \frac{1}{\alpha} \cdot F(\alpha \cdot x + \beta)$$

- Beschränkung auf stetige Beispiele
 ➔ Lernbereich 2: Hauptsatz
 ☞ von Geschwindigkeit und Zeit zum Weg
 ☞ von Kraft und Weg zur Arbeit
 ☞ von Grenzkosten und Stückzahl zu Produktionskosten
- Flächen zwischen Graph und x-Achse auch über Teilintervallen bei nichtnegativwertigen stetigen Funktionen
 ➔ Einführungsphase: Stetigkeitssätze
- zeichnerische Darstellungen (K4)
- exemplarische Berechnungen für vorgegebene Zerlegungen
- Intervallschachtelung
 @ CAS-Einsatz
- fakultativ:**
- numerische Annäherung des Flächeninhalts
- Stammfunktionen tragen als Namen die den Funktionsnamen entsprechenden lateinischen Großbuchstaben
 @ Erstellen und Überprüfen mit CAS
 Umkehrung von Ableitungsregeln
 Kontrolle der Stammfunktionen durch Ableiten
 Nichtanwendbarkeit bei der Kehrwertfunktion
- (K5)

Verbindliche Inhalte**Vorschläge und Hinweise**

- Eindeutigkeit der Stammfunktion über Intervallen bis auf additive Konstanten
- Existenz von Stammfunktionen bei stetigen Funktionen

ohne Beweis
Kontrastierung, z.B. durch Bestimmung aller

Stammfunktionen zu $x \mapsto \frac{1}{x^2}$

ohne Beweis
z.B. die Existenz von Stammfunktionen

zu $x \mapsto \frac{1}{x}$

Wiederholung des Stetigkeitsbegriffs

Der auf der Riemann'schen Definition basierende Integralbegriff wird auf stetige Funktionen über abgeschlossenen Intervallen $[a;b]$ eingeschränkt. Als fundamentaler Satz stellt der Hauptsatz die Verbindung zur Differenzialrechnung her und ermöglicht das Berechnen von Integralen durch das Aufsuchen von Stammfunktionen. Die dabei anzuwendenden Regeln sind direkte Folgerungen aus dem Hauptsatz und den Ableitungsregeln. Bei schwierigen Integrationen vertraue man auf den Einsatz von Computeralgebrasystemen, jedoch sollte die Bedeutung von Integrationsregeln für die Arbeitsweise dieser Systeme hervorgehoben werden. Die Behandlung der numerischen Integration ist nur bei Verfügbarkeit von Taschencomputern sinnvoll.

Über Flächeninhalte als Bestandsgrößen in Diagrammen lassen sich vielfältige Bezüge zu unterschiedlichen Sachgebieten herstellen. Darüber hinaus ist die grundlegende Bedeutung des Integralbegriffs für die Definition von Mittelwerten hervorzuheben. Den Abschluss des Kapitels bilden Modellierungen, die sich des Differenzial- und Integralkalküls bedienen.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Integralbegriff für stetige Funktionen

- Untersumme $U_n=U(f; Z)$, Obersumme $O_n=O(f; Z)$ bei äquidistanter Zerlegung Z von $[a;b]$ in n Teilintervalle
- Gleichheit des Grenzwerts der Unter- und Obersummen bei einer beliebigen Folge unbegrenzt feiner werdender äquidistanter Zerlegungen
- Definition des Integrals als gemeinsamer Grenzwert der Unter- und Obersummen bei einer Folge unbegrenzt feiner werdender äquidistanter Zerlegungen:

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} U_n = \lim_{n \rightarrow \infty} O_n$$

- Berechnung von Integralen
- Erweiterung des Integralbegriffs
 - Gleichheit der Integrationsgrenzen

$$\int_a^a f(t) dt = 0$$

- Vertauschung der Integrationsgrenzen

$$\int_a^b f(t) dt = - \int_b^a f(t) dt$$

Integralfunktionen

- Definition:
- $$I_c: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}; x \mapsto \int_c^x f(t) dt \text{ mit } c \in [a; b]$$

Wiederaufgreifen der Begriffe aus dem Lernbereich 1
 Die nicht notwendige Beschränkung auf Äquidistanz vereinfacht die Untersuchungen
 @ Berechnen und Darstellen mit elektronischen Hilfsmitteln
 ohne Beweis, exemplarischer Nachweis z.B. mit Potenzfunktionen
 Interpretation als Summation infinitesimaler vorzeichenbehafteter Teilflächeninhalte (K6)
 Bernhard Riemann (1826-1866)
 Gottfried Wilhelm Leibniz (1646-1716)

Summation oder Rückführung auf Flächeninhaltsfunktionen und Stammfunktionen

als Definition

als Definition

Zusammenhang mit orientierten Flächen

Integrationsvariable neu benennen

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

- Hauptsatz:
Wenn $f: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig ist,
dann ist für jedes $c \in [a; b]$ die Integral-
funktion $I_c: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine Stammfunktion
von f

– Folgerung:

$$\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a) = [F(t)]_a^b$$

- explizite und implizite Darstellungen von
Stammfunktionen

Eigenschaften des Integrals

- Linearität

$$\int_a^b (\alpha \cdot f(t) + \beta \cdot g(t)) dt = \alpha \cdot \int_a^b f(t) dt + \beta \cdot \int_a^b g(t) dt$$

- Intervalladditivität

$$\int_a^b f(t) dt = \int_a^c f(t) dt + \int_c^b f(t) dt$$

Uneigentliche Integrale

- Integrationsgrenzen $+\infty$ oder $-\infty$
– Definition

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{z \rightarrow +\infty} \int_a^z f(x) dx$$

Bestandsgrößen in Diagrammen

- Flächeninhaltsbestimmungen an Graphen
– zwischen Graphen und der x-Achse

– zwischen zwei Graphen

Beweis ohne Nachweis der Existenz des
Integrals (K1)
die Umkehraussage ist falsch, weil Stammfunktio-
nen stets um beliebige additive Konstanten
abgeändert werden können

Gegenbeispiel: $f(x) = x$ und $F(x) = \frac{1}{2} \cdot x^2 + 1$

z.B. Kehrwertfunktion als Integrand
➔ Lernbereich 3: \ln -Funktion

(K4), (K6)
kann zum Beweis in Funktionenadditivität und
Proportionalität aufgesplittet werden

(K4), (K6)

(K4), (K6)
analog für untere Grenze
Flächen, die sich ins Unendliche erstrecken

fakultativ:

- Integration mit Integrationsgrenze $b \in \mathbb{R} \setminus D$

@ Bearbeitung der anstehenden Lösungsschrit-
te mit CAS

rationale und trigonometrische Funktionen; Wurzel-,
Exponential- und Logarithmusfunktionen

(K3)

☞ Weglänge im
Geschwindigkeits-Zeit-Diagramm, z.B.

$$s([t_1; t_2]) = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt$$

☞ Arbeit im Kraft-Weg-Diagramm, z.B.

$$W([r_1; r_2]) = \int_{r_1}^{r_2} F(r) dr \quad \text{im Zentralfeld}$$

fakultativ:

- Bogenlänge von Kurven

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

- Mittelwertbestimmungen an Graphen

$$- \quad \bar{y} = \frac{1}{b-a} \cdot \int_a^b f(x) dx$$

- Mittelwertparallele

- ☞ elektrische Leistung an ohmschen Widerständen bei Wechselstrom:
Mittelwert bei $x \mapsto \sin^2(x)$

Mittelwertbegriff im Kontinuum

Ausgleich der Flächeninhalte ober- /unterhalb der Mittelwertparallelen (K4)

Ausgehend von exponentiellen Wachstums- und Zerfallsprozessen und dem auf reelle Exponenten erweiterten Potenzbegriff werden zunächst Eigenschaften der Exponentialfunktionen untersucht. Die Proportionalität der Ableitungen zu den Funktionswerten führt zum Sonderfall der Gleichheit von Ableitung und Funktion und somit zur e-Funktion. Die ln-Funktion und die e-Funktion sind sowohl innermathematisch wie auch in vielen Anwendungsbereichen von großer Bedeutung. Ihre Funktionaleigenschaften spiegeln sich in den Rechengesetzen für Potenzen und Logarithmen wieder.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Exponentielles Wachstum

- Beispiele
- charakteristische Merkmale
 - Quotientengleichheit
 - Grenzwertverhalten
- Potenzen mit reellen Exponenten
- Eigenschaften der Funktionen: $x \mapsto b^x$, $D=\mathbb{R}$
- Differenzierbarkeit
 - Beweis: $f'(x) = f'(0) \cdot f(x)$

e-Funktion

- Definition der eulerschen Zahl e

$$e = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \approx 2,72$$
- Definition der e-Funktion mit $x \mapsto e^x$
- Eigenschaften der e-Funktion
 - Monotonie und Krümmung
 - Grenzwerte
 - Graph
- zusammengesetzte Funktionen mit Beteiligung der e-Funktion
 - Quotienten, Produkte und Verkettungen mit ganzrationalen Funktionen
 - Grenzwerte von $x^n \cdot e^{c \cdot x}$ für $x \rightarrow +\infty$ bzw. $x \rightarrow -\infty$

➔ Einführungsphase: Wachstumsprozesse

geometrische Folge $a_n = a_0 \cdot q^n$

Kapitalentwicklung mit und ohne Zinseszins, Modelle der Bevölkerungsentwicklung, radioaktiver Zerfall, Abnahme des Blutalkoholgehaltes (K3)

Kontrastierung zum linearen Wachstum:

multiplikative versus additive Änderung der Größe bei gleicher Zunahme der Argumente, Änderungsraten konstant versus proportional zum Bestand

➔ Klassenstufe 9: Potenzen

exemplarische Intervallschachtelungen zu b^x

@ Einsatz von Tabellenkalkulation

Übernahme der Rechengesetze

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{b^{x+h} - b^x}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \left(b^x \cdot \frac{b^h - 1}{h} \right) = b^x \cdot f'(0)$$

Differenzierbarkeit an der Stelle 0 wird vorausgesetzt, Ableiten durch Strecken in y-Richtung

@ Berechnung von $f'(0)$ für versch. Basen

Wahl der speziellen Folge $n \cdot (b^{\frac{1}{n}} - 1)$ zur Berechnung von Näherungswerten von $f'(0)$

e als Basis der Exponentialfunktion mit $f'(0) = 1$
Leonhard Euler (1707-1783)

$$n \cdot \left(b^{\frac{1}{n}} - 1 \right) = 1 \Leftrightarrow b = \left(1 + \frac{1}{n} \right)^n$$

alternative Bezeichnung: $\exp(x)$

Anwenden der Kriterien

➔ 1. Halbjahr:
Eigenschaften differenzierbarer Funktionen

z.B. Gaußfunktionen mit $x \mapsto a \cdot e^{-k \cdot (x-u)^2}$

➔ 4. Halbjahr: Binomialverteilung

@ Hinauszoomen der Graphen zur Darstellung des Grenzwertverhaltens

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

ln-Funktion

- Definition

- Eigenschaften
 - Differenzierbarkeit und Ableitung

 - Stammfunktionen
 - Monotonie und Krümmung
 - Nullstelle 1
 - Funktionaleigenschaften
 $\ln(x_1 \cdot x_2) = \ln(x_1) + \ln(x_2)$
 $\ln(x^r) = r \cdot \ln(x)$
 - Folgerung: $b^x = e^{x \cdot \ln(b)}$
 - Grenzwerte für $x \rightarrow +\infty$ und für $x \rightarrow 0^+$

 - Wertemenge
- zusammengesetzte Funktionen
 - Quotienten, Produkte und Verkettungen mit ganzrationalen Funktionen bis zum Grad 2
 - Grenzwerte von $x^n \cdot \ln(x)$ für $x \rightarrow +\infty$
 - Stammfunktionen zu $f(x) = \frac{g'(x)}{g(x)}$

Logarithmusbegriff

- Logarithmusbegriff
 - $\log_b(x)$ als Lösung von $b^y = x$
 - $\log_b(1) = 0$
 - $\log_b(b) = 1$
 - $\ln(x) = \log_e(x)$
 - $\log_b(x) = \frac{\log_c(x)}{\log_c(b)} = \frac{\ln(x)}{\ln(b)}$

als Umkehrfunktion der e-Funktion
 Kleinscher Weg der Einführung der

$$\ln\text{-Funktion: } \ln(x) := \int_1^x \frac{1}{t} dt$$

als Alternative zum vorliegenden Lehrplan (K5)

➔ fakultativ im 1. Halbjahr:
 Ableitungsregel für die Umkehrfunktion

Die Differenzierbarkeit und der Ableitungsterm ergeben sich durch Anwenden der Kettenregel:

$$\ln(e^x) = x \Rightarrow \frac{d}{dx} \ln(e^x) = \frac{d}{dx} x$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dy} \ln(y) \cdot e^x = 1 \Rightarrow \frac{d}{dy} \ln(y) = \frac{1}{y}$$

$$F(x) = x \cdot \ln(x) - x$$

Folgerungen aus Eigenschaften der e-Funktion

Folgerungen aus der Funktionaleigenschaft der e-Funktion bzw. aus den Potenzgesetzen

Zurückführen auf Grenzwerte der e-Funktion oder Symmetriebetrachtung und Abschätzungen am Graph der Kehrwertfunktion

@ Hinauszoomen der Graphen zur Darstellung des Grenzwertverhaltens

$$F(x) = \ln(|g(x)|)$$

(K4), (K5)

Beschränkung auf Basen $b > 1$
 (ohne Einschränkung der Allgemeinheit)
 Eindeutigkeit der Lösung thematisieren

aus den Funktionaleigenschaften der ln-Funktion ergeben sich hieraus die Logarithmengesetze

fakultativ:

- allgemeine Logarithmusfunktion mit $x \mapsto \log_b(x)$

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Modellieren von exponentiellen Wachstumsprozessen

- Differenzialgleichung $f'(x) = k \cdot f(x)$
- Anwendungsaufgaben

Begriff „Wachstum“ schließt den „Zerfall“ ein

☐ radioaktiver Zerfall

fakultativ:

- beschränktes Wachstum
- logistisches Wachstum
- harmonische Schwingung

Im Unterricht erfolgt der Zugang zu Vektoren auf klassische Weise durch Translationen. Die Veranschaulichung der Vektoren als Pfeile, welche wiederum die Translationen repräsentieren, erhebt nicht den Anspruch, ein Modell für weitergehende Interpretationen zu liefern. Im Vordergrund stehen die Beziehungen zwischen den neuen Objekten.

Im vorliegenden Lernbereich geht es um das Bereitstellen und den rechnerischen Umgang mit dem neuen Kalkül. Ein formales Rückführen auf das Rechnen mit reellen Zahlen ist nicht vorgesehen. Bezüge zu realen Situationen sind anzustreben.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Punkte im Anschauungsraum

- Punkte als geometrische Grundbausteine
 - Symbole $A, B, C, \dots, P, Q, \dots$
 - Anschauungsraum E^3
- kartesisches Koordinatensystem
 - Dimensionalität
 - paarweise orthogonale Achsen
 - Rechtssystem
- Punkte und ihre Koordinaten
 - Koordinatentripel
 - Symbolik $P(p_1 | p_2 | p_3)$
 - Sprechweise: Koordinaten eines Punktes
 - Darstellung im Schrägbildverfahren

Translationen als Vektoren

- Translationen in verschiedenen Kontexten
- Pfeildarstellung
 - Symbol $\overrightarrow{PP'}$
- Ortsvektoren
 - Definition
 - Symbolik \overrightarrow{OA} oder auch \vec{a}
- Komponentendarstellung
 - Sprechweise: Komponenten eines Vektors
 - Symbol $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ im \mathbb{R}^3 bzw. $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$ im \mathbb{R}^2
 - Einbettung von \mathbb{R}^2 in \mathbb{R}^3

Auffassung des Raumes als Punktmenge

euklidischer Abstandsbegriff
René Descartes (1596–1650)
➔ Klassenstufen 5 und 6: Koordinatensysteme

Dreifingerregel der rechten Hand
☞ Lorentzkraft
umkehrbar eindeutige Zuordnung
Koordinatenquader (K4)
Einbettung von E^2 in E^3

Hilfslinien zum Ablesen von Koordinaten,
z.B. Punkt als Eckpunkt eines Koordinatenquaders, Problem der Nichteindeutigkeit
@ 3D-Visualisierungen

Bewegungen von Figuren bei Brettspielen,
von Körpern im Raum, von Graphen
➔ Klassenstufe 7: Symmetrie durch Verschiebung (Bandornamente)
☞ vektorielle physikalische Größen
unendlich viele parallele, gleich lange Pfeile mit gleicher Orientierung
➔ Klassenstufe 6: Darstellung einer rationalen Zahl durch unendlich viele Brüche
unendlich viele Paare von Punkten mit gleicher Differenz der Koordinaten
Komponenten- bzw. Koordinatendarstellung

Translation, die den Ursprung auf A abbildet
umkehrbar eindeutige Zuordnung zwischen Punkt und Ortsvektor
die Koordinaten des Punktes sind die Komponenten des Ortsvektors
der Pfeil für \overrightarrow{OA} , im Ursprung angetragen, endet in A (K4)

mit den Komponenten $a_i = p_i' - p_i$

dritte Vektorkomponente 0 setzen

Verbindliche Inhalte

- Bezeichnung Vektor
 - Symbol \vec{a}
- Nullvektor als Translation \overline{PP}
 - Symbol $\vec{0}$
- Gegenvektor als Umkehrtranslation
 - Symbol $-\vec{a}$
- Addition von Vektoren als Hintereinanderausführung von Translationen
 - Symbolik $\vec{a} + \vec{b}$
 - im Pfeilbild: $\overline{PQ} + \overline{QR} = \overline{PR}$
 - als komponentenweise Addition
 - Kommutativität und Assoziativität
- Subtraktion als Addition des Gegenvektors
- S-Multiplikation als Vervielfachung einer Translation
 - Symbolik $\lambda \cdot \vec{a}$
 - als komponentenweise Multiplikation
 - gemischte Assoziativität
 $\lambda \cdot (\mu \cdot \vec{a}) = (\lambda \cdot \mu) \cdot \vec{a}$
 - zwei Arten von Distributivität
 $\lambda \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = \lambda \cdot \vec{a} + \lambda \cdot \vec{b}$
 $(\lambda + \mu) \cdot \vec{a} = \lambda \cdot \vec{a} + \mu \cdot \vec{a}$
 - Kollinearität zweier Vektoren

Euklidischer Vektorraum

- Definition des Betrags eines Vektors
 - Symbolik: $|\vec{a}|$
 - $|\vec{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$
 - Verträglichkeit mit dem Zahlenbetrag
 $|\lambda \cdot \vec{a}| = |\lambda| \cdot |\vec{a}|$
 - Normieren von Vektoren: $\vec{a}^0 = \frac{1}{|\vec{a}|} \cdot \vec{a}$

Vorschläge und Hinweise

Identifikation: $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ bzw. $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$

entartete Pfeile

$$\vec{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$


$$\vec{a} = \overline{PP'}, \quad -\vec{a} = \overline{P'P}$$

Bedeutungen des Minuszeichens

Abbildung von $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

neue Bedeutung des Pluszeichens

Aneinanderfügen von Pfeilen, Parallelogrammdiagonale

 Kräfteparallelogramm

Veranschaulichen durch Wege am Parallelogramm bzw. am Spat

neue Bedeutung des Minuszeichens

➔ Klassenstufe 6: Subtraktion ganzer Zahlen

Pfeil des Differenzvektors erstellen

Darstellen von Vektoren in Körpern als Summen und Differenzen von Kantenvektoren

➔ Klassenstufe 9: zentrische Streckung

Konstruktion der Pfeile durch zentrische Streckung

neue Bedeutung des Malzeichens

Veranschaulichen in Pfeilbildern

Abbildung von $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Anwenden der Strahlensätze

(K5)

komponentenweises Nachrechnen

Folgerungen: $1 \cdot \vec{a} = \vec{a}$ (Unitarität);

$$0 \cdot \vec{a} = \vec{0}; \quad \lambda \cdot \vec{0} = \vec{0}$$

Parallelität der Pfeile; $\vec{b} = \lambda \cdot \vec{a}$ bzw. $\vec{a} = \mu \cdot \vec{b}$

Sonderfall: Der Nullvektor ist kollinear zu jedem Vektor

➔ Lineare Abhängigkeit

Abbildung von $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

Diagonalenlänge eines Koordinatenquaders

➔ Klassenstufe 8: Satz von Pythagoras

(K5)

Kennzeichnung durch hochgestellte 0

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

- Länge einer Strecke: $|\overrightarrow{PQ}| = |\overrightarrow{QP}|$
- Winkel zwischen zwei Vektoren
 - Definition als geometrisches Objekt
 - Berechnung über den Kosinussatz
- Standardskalarprodukt zweier Vektoren
 - Definition: $a_1 \cdot b_1 + a_2 \cdot b_2 + a_3 \cdot b_3$
 - Symbolik: $\vec{a} \bullet \vec{b}$
 - Kommutativität: $\vec{a} \bullet \vec{b} = \vec{b} \bullet \vec{a}$
 - Distributivität: $\vec{a} \bullet (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \bullet \vec{b} + \vec{a} \bullet \vec{c}$
 - Verträglichkeit mit der S-Multiplikation: $\lambda \cdot (\vec{a} \bullet \vec{b}) = (\lambda \cdot \vec{a}) \bullet \vec{b} = \vec{a} \bullet (\lambda \cdot \vec{b})$
 - Betragsformel $|\vec{a}|^2 = \vec{a} \bullet \vec{a}$
 - Winkelformel $\vec{a} \bullet \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos(\varphi)$
- Orthogonalität zweier Vektoren
 - Definition über $\vec{a} \bullet \vec{b} = 0$
 - Sonderrolle des Nullvektors
 - paarweise Orthogonalität dreier Vektoren
- Vektorprodukt
 - Symbolik $\vec{a} \times \vec{b}$
 - Definition:

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 \cdot b_3 - a_3 \cdot b_2 \\ a_3 \cdot b_1 - a_1 \cdot b_3 \\ a_1 \cdot b_2 - a_2 \cdot b_1 \end{pmatrix}$$
 - Orthogonalität zu den Faktoren
 - Antisymmetrie $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$
 - Rechtssystem $\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}$
 - Verträglichkeit mit der S-Multiplikation
 - Betrag des Vektorprodukts

$$|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin(\varphi)$$
 - Flächeninhalt eines Parallelogramms
 - Kollinearitätskriterium $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$

Betrag der Translation \overrightarrow{PQ}

mit konkreten Zahlen bzw. Koordinaten

Abbildung von $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

(K5)

Rückführen auf die Rechengesetze in \mathbb{R}

Frage nach der Assoziativität von \bullet nicht sinnvoll

☞ Arbeitsbegriff der Physik

Aufspannen eines Quaders

$$\vec{a} \bullet \vec{b} = \vec{b} \bullet \vec{c} = \vec{c} \bullet \vec{a} = 0$$

Synonym: Kreuzprodukt

Abbildung von $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Definition nur im \mathbb{R}^3 möglich

(K5)

Einstieg über die gleichzeitige Orthogonalität zu \vec{a} und \vec{b}

zyklisches Vertauschen der Indizes

Dreifingerregel der rechten Hand

☞ Lorentzkraft

Hendrik Antoon Lorentz (1853-1928)

Rechnen mit Komponenten und Verwendung von

$$\sin^2(\varphi) = 1 - \cos^2(\varphi)$$

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

- Spatprodukt
 - Definition als $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$
 - Volumen des aufgespannten Spats

$$V = |(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}|$$
 - Volumen der dreiseitigen Pyramide
 - Komplanarität dreier Vektoren

 - Komplanaritätskriterium

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = 0$$
 - Sonderrolle des Nullvektors

Abbildung von $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$
 Berechnungsregel von Sarrus
 Pierre Frédérique Sarrus (1798-1861)

mit zyklischer Vertauschbarkeit der Vektoren

$$V = \frac{1}{6} \cdot |(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}|$$

Parallelität aller drei Pfeile zur selben Ebene;
 $\vec{a} = \lambda \cdot \vec{b} + \mu \cdot \vec{c}$ bzw. $\vec{b} = \lambda \cdot \vec{a} + \mu \cdot \vec{c}$
 bzw. $\vec{c} = \lambda \cdot \vec{a} + \mu \cdot \vec{b}$

Bezüge zur Kollinearität herstellen
 Verallgemeinerung:
 lineare Abhängigkeit und Unabhängigkeit
 (K5)

Der Euklidische Raum ist ein einfaches mathematisches Modell des Anschauungsraumes. In diesem Lernbereich sollen die mathematischen Hilfsmittel erweitert und bei der Bewältigung anwendungsbezogener Fragestellungen im dreidimensionalen Raum eingesetzt werden. Die Auszeichnung eines festen Punktes als Ursprung des Koordinatensystems und die Zuordnung zwischen Ortsvektoren und Punkten ist Grundlage der vektoriellen Behandlung der Lage von Punkten und ihrer Beziehungen. Angesichts der Beschränktheit der Punktmenge in Körpern gewinnen die Definitionsbereiche der Parameter in den Darstellungen von Strecken und Flächen gegenüber dem traditionellen Ansatz mit Geraden und Ebenen an Bedeutung.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Linearkombination von Vektoren

- Linearkombinationen von Vektoren

Geometrische Grundobjekte

- Mittelpunkt einer Strecke

$$\vec{OM} = \frac{1}{2} \cdot (\vec{OA} + \vec{OB})$$

- Geraden

- Punkttrichtungsgleichung:

$$\vec{x} = \vec{a} + \lambda \cdot \vec{u}$$

- Punktprobe
- parameterfreie Gleichung:

$$\vec{u} \times (\vec{x} - \vec{a}) = \vec{0}$$

Plücker-Form

- Lagebeziehungen

- Ebenen

- Punkttrichtungsgleichung:

$$\vec{x} = \vec{a} + \lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v}$$

- Punktprobe
- parameterfreie Gleichungen:

$$\vec{n} \cdot (\vec{x} - \vec{a}) = 0$$

Normalenform,
Koordinatenform,
Hesse-Form

- Lagebeziehungen

- Schnittwinkel

@ Einsatz elektronischer Hilfsmittel
fakultativ:

- Teilverhältnisse in ebenen Figuren
- @ Einsatz eines 3D-Plotprogramms

(K4)

Parametergleichung mit passendem Parameterbereich
Verwendung der Begriffe Stützvektor und Richtungsvektor,
Austauschbarkeit des Stützvektors, Skalierbarkeit des Richtungsvektors
umkehrbar eindeutige Beziehung zwischen Parameterwert und Punkt
innere und äußere Punkte einer Strecke

Julius Plücker (1801-1868)

Parallelität, Identität, Windschiefe, Schnitt

➔ Klassenstufe 8: Lineare Gleichungssysteme (K4)

Parametergleichung mit passendem Parameterbereich
Stützvektor und Richtungsvektoren austauschbar,
Richtungsvektoren linear unabhängig
umkehrbar eindeutige Beziehung zwischen Parameterwertepaar und Punkt

Interpretation als Leitgerade $\vec{x} = \vec{a} + \lambda \cdot \vec{u}$ mit angehängten Parallelen $\vec{x} = \mu \cdot \vec{v}$

innere und äußere Punkte einer Fläche
Schnittgebilde

Verwendung des Begriffs Normalenvektor

auch in Achsenabschnittsform

Ludwig Otto Hesse (1811-1874)

auch zu Geraden bzw. Strecken

- ➔ Klassenstufe 8: Lineare Gleichungssysteme
- ➔ Lernbereich 1: Gaußscher Algorithmus

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Abstände

- Definition als minimale Entfernung

- Abstand Punkt-Punkt
 - Symbolik $d(P;Q)$
 - $\sqrt{(q_1 - p_1)^2 + (q_2 - p_2)^2 + (q_3 - p_3)^2}$

- Abstand Punkt-Gerade
 - Symbolik $d(P;g)$

- Abstand Punkt-Ebene
 - Symbolik $d(P;e)$

Anwendungen an Punktmengen im Alltag

- (K5)
 minimale Entfernung je zweier Punkte der beteiligten Punktmengen (soweit existent), Vermeidung des Infimum-Begriffs
- ➔ Klassenstufe 8: Satz von Pythagoras
 @ Berechnung mit elektronischen Hilfsmitteln
- (K2)
 Mögliche Vorgehensweisen:
- Berechnung als Schnittproblem mittels einer Hilfsebene
 - elementargeometrischer Ansatz
- $$d(P;g) = \left| \vec{u}^0 \times \overrightarrow{AP} \right|$$
- analytische Lösung als Extremwertproblem
- (K2)
 Mögliche Vorgehensweisen
- Berechnung als Schnittproblem mit Lotgerade
 - elementargeometrischer Ansatz
- $$d(P;e) = \left| \vec{n}^0 \cdot \overrightarrow{AP} \right|$$
- (K3), (K2)
 z.B. im Zusammenhang mit Lichtstrahlen (Schattenwurf), Bahnen geradliniger Bewegungen (Treff- und Navigationsprobleme), Lage- und Formbeschreibung von Objekten (Landschaft und Architektur)

Die Grundlagen der Wahrscheinlichkeitsrechnung sind bereits in den vorausgehenden Klassenstufen behandelt worden. Wiederholungen sollten dazu genutzt werden, altersgemäße Kontexte zu wählen und Aufgaben von größerer Komplexität zu bearbeiten. Die fachsystematische Behandlung erfolgt entlang den von Kolmogorow aufgestellten Grundeigenschaften eines Wahrscheinlichkeitsmaßes. In Kontexten wird ein verständiger Umgang mit der Symbolik eingefordert.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Umgang mit der Symbolik

- Verknüpfen von Ereignissen
 - Gegenereignis \bar{A}
 - UND-Ereignis $A \cap B$
 - ODER-Ereignis $A \cup B$
 - Regeln von de Morgan
 $\overline{A \cap B} = \bar{A} \cup \bar{B}, \quad \overline{A \cup B} = \bar{A} \cap \bar{B}$
 - Zerlegungssatz
 $A = (A \cap B) \cup (A \cap \bar{B})$
 - Vierfeldertafel mit den Ereignissen
 $A \cap B, A \cap \bar{B}, \bar{A} \cap B, \bar{A} \cap \bar{B}$
- Grundeigenschaften des Wahrscheinlichkeitsmaßes
 - als Funktion von der Ereignismenge nach \mathbb{R}
 - Nichtnegativität: $P(A) \geq 0$
 - Normiertheit: $P(\Omega) = 1$
 - Additivität: $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$
für unvereinb. Ereignisse
- Folgerungen aus den Grundeigenschaften des Wahrscheinlichkeitsmaßes
 - $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$
 - $0 \leq P(A) \leq 1$
 - $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
 - $P(A) = \sum_{\omega_j \in A} P(\{\omega_j\})$

Modellieren von Zufallsexperimenten

- Laplace-Wahrscheinlichkeit
 - Gleichverteilung: $P(A) = \frac{k}{n}$
 - Beispiele

Visualisieren an Venn-Diagrammen
John Venn (1834-1923)

(K4)
sprachliche und formale Fassungen

Augustus de Morgan (1806-1871)

Andrej Nikolajewitsch Kolmogorow (1903-1987)
Erweiterung der Definition der Wahrscheinlichkeit von Ergebnissen

Veranschaulichen an Venn-Diagrammen

Additionssatz
2. Pfadregel

@ Simulation von Zufallsexperimenten mittels Pseudozufallszahlen
➔ Klassenstufe 7: Laplace-Experimente
Allgemeines Zählprinzip

vereinfachende Annahmen, Idealisierungen, klassische Wahrscheinlichkeit
Münze, Würfel, Glückrad, Kartenspiel
(K3)
Ummodellieren
Beispiele: Augensumme beim Doppelwürfel, symmetrisches Galton-Brett
Francis Galton (1822-1911)
Gleichverteilung durch Verfeinern der Ergebnismenge

Mit der Einführung des Begriffs der Zufallsgröße als eine auf der Ergebnismenge eines Zufallsexperimentes reellwertige Funktion treten quantitative Aspekte in der Stochastik in den Vordergrund. Zufallsgrößen werden z.B. bei Fragen der Qualitätskontrolle, der Gewinnerwartung, der Rentabilität und Risikobewertung betrachtet. In diesem Lernbereich beschränke man sich im Wesentlichen auf diskrete Zufallsgrößen. Im Lehrplan treten nichtdiskrete Zufallsgrößen nur fakultativ im Zusammenhang mit der Normalverteilung auf, die als Näherung der Binomialverteilung angesprochen wird. Durch den Einsatz elektronischer Hilfsmittel sind umfangreiche numerische Berechnungen ohne großen Aufwand durchzuführen.

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

Diskrete Zufallsgrößen

- Definition
 - Beispiele aus dem Alltag
 - Diskretisierung durch Klasseneinteilung
 - als Funktion von Ω nach \mathbb{R}
 - Symbol $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$
 - Ereignisse als Lösungsmengen von Gleichungen und Ungleichungen mit $X(\omega)$
 - Einteilung der Ergebnismenge in paarweise unvereinbare Ereignisse durch $X(\omega) = x_i$
- lineare Transformation $a \cdot X + b$
- Wahrscheinlichkeitsverteilung als Funktion von $X(\Omega)$ nach \mathbb{R} bzw. nach $[0;1]$
- Anwendungen

Charakteristische Größen

- Erwartungswert
 - Gewichtete Mittelwerte
 - Definition des Erwartungswertes
 - $$\sum_{i=1}^n P(X = x_i) \cdot x_i$$
 - Symbol $E(X)$ bzw. μ
 - Anwendungsbeispiele

abzählbare Wertemenge

z.B. Spielpläne bei Glücksspielen, Häufigkeiten, Bewertungen

Intervalle von Messwerten bei Längen, Massen, Zeitangaben

➔ Normalverteilung stetiger Zufallsgrößen (K4)

Sprechweise: Zufallsgröße auf Ω

z.B. $X(\omega) = x_i, X(\omega) > x_i$

Klasseneinteilung von Ω

➔ Lernbereich 1: Wahrscheinlichkeitsmaß jedem Wert x_i der Zufallsgröße wird die Wahrscheinlichkeit des Ereignisses $X(\omega) = x_i$ zugeordnet
Vergrößerung der Ereignismenge

z.B. Wahrscheinlichkeiten für Gewinne, Ausfälle, Kosten

➔ Lernbereich 1: Simulationen von Wahrscheinlichkeitsverteilungen

Simulationen können auch dort weiterhelfen, wo eine Modellierung nicht weiterführt.

Mittelwertberechnungen durch Wichten mit den relativen Häufigkeiten bei Gewinnen, Verlusten, Kosten

➔ Klassenstufe 7: Wahrscheinlichkeit als Schätzwert für die relative Häufigkeit

(K4)

Kalkulation von Versicherungsprämien, Gewinnchancen, Kosten, Rentabilität, Risikoabwägung als Erwartungswerte

☞ Massenschwerpunkt

Verbindliche Inhalte

Vorschläge und Hinweise

- Verhalten bei linearen Transformation
 $E(a \cdot X + b) = a \cdot E(X) + b$
- Verhalten beim Quadrieren
 $E(X^2) = \sum P(X = x_i) \cdot x_i^2$
- Varianz
 - Definition der Varianz: $E((X - \mu)^2)$
 - Symbol $Var(X)$
 - $Var(X) = E(X^2) - (E(X))^2$
- Standardabweichung bzw. Streuung
 - Definition $\sqrt{Var(X)}$
 - Symbol $\sigma(X)$
- Anwendungen

Binomialverteilung

- Definition
 - $P(X = k) = B(n; p; k)$
 - Berechnung von Summenwahrscheinlichkeiten
- Erwartungswert und Standardabweichung
 - $E(X) = n \cdot p$
 - $\sigma(X) = n \cdot p \cdot (1 - p)$
 - Abschätzung $p \cdot (1 - p) \leq 0,25$
- Anwendungen im Alltag

rechnerischer Nachweis
 Sonderfälle $a = 0$ bzw. $b = 0$ beachten
 Folgerung: $E(X - \mu) = 0$
 $E(X^2) \neq (E(X))^2$
 ☞ Trägheitsmoment
 Wahrscheinlichkeiten für Abweichungen vom Erwartungswert bei unterschiedlichen Verteilungen
 Erwartungswert der Quadrate der Abweichungen
 Die Varianz ist genau dann Null, wenn die Zufallsgröße konstant ist.
 Die Funktion $e(x) = E((X - x)^2)$ besitzt an der Stelle $x = \mu$ ihr absolutes Minimum.
 rechnerischer Nachweis

(K3)

fakultativ:

- Tschebyschow-Ungleichungen

Interpretation der Trefferzahlen als Werte einer Zufallsgröße

➔ Lernbereich 1: Bernoulli-Kette

z.B. $P(X > k)$, $P(k_1 \leq X \leq k_2)$

Multiple-Choice-Test, Qualitätskontrollen, Schadenverlauf, Verteilung idealer Gase (K3)

@ Einsatz elektronischer Hilfsmittel

(K3)

formale Herleitung z.B. durch Ableiten des Polynoms $(p + q)^n$ nach p

(K3)

fakultativ:

- Normalverteilung